

ベクトル解析からの補足 (by 山田)

基礎的事実 f を \mathbb{R}^N の連続関数とする.

$$\mathbb{R}^N \text{ の任意の閉領域 } V \text{ で} \quad \int_V f \, dv = 0 \quad \text{ならば} \quad f \equiv 0.$$

証明 対偶を示す. 点 p において $f(p) = \delta > 0$ とする. f は連続関数なので, じゅうぶん小さな $\varepsilon > 0$ に対して次のことが成り立つ

x が, 中心 p 半径 ε の球 $B_\varepsilon(p)$ 内にあれば $f(x) > \delta/2$.
“ p からの距離が ε 以内なら $f(x)$ は 0 より δ に近い (> 0)”

このとき

$$\int_{B_\varepsilon(p)} f \, dv \geq \int_{B_\varepsilon(p)} \delta/2 \, dv = [B_\varepsilon(p) \text{ の体積}] \cdot \frac{\delta}{2} > 0$$

$f(p) < 0$ の場合も同様. □

定理 1 \mathbb{R}^3 内で, スカラー場 ρ とベクトル場 \vec{A} について

$$\mathbb{R}^3 \text{ の任意の閉領域 } V \text{ で} \quad \int_{\partial V} \vec{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_V \rho \, dv \quad \text{ならば} \quad \operatorname{div} \vec{A} = \rho.$$

特に

$$\mathbb{R}^3 \text{ の任意の閉曲面 } S \text{ で} \quad \int_S \vec{A} \cdot d\mathbf{S} = 0 \quad \text{ならば} \quad \operatorname{div} \vec{A} = 0.$$

ほぼ同様の発想で 次のことも成り立つ.

定理 2 \mathbb{R}^3 内で, 2つのベクトル場 \vec{A}, \vec{B} について

$$\mathbb{R}^3 \text{ 内の任意の有界な曲面 } S \text{ で} \quad \int_S \vec{B} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\partial S} \vec{A} \cdot d\mathbf{S} \quad \text{ならば} \quad \vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}.$$

特に

$$\mathbb{R}^3 \text{ の任意の閉曲線 } C \text{ で} \quad \int_C \vec{A} \cdot d\mathbf{S} = 0 \quad \text{ならば} \quad \operatorname{rot} \vec{A} = 0.$$

グリーンの (大きい) 公式 \mathbb{R}^3 内で, V は区分的に滑らかな曲面に囲まれた有界閉領域とし, \vec{n} を V の境界 ∂V の「境界としての向き」を定める単位法ベクトル場とする.

$$(1) \int_V \psi \nabla^2 \varphi + (\nabla \psi) \cdot (\nabla \varphi) dv = \int_{\partial V} \psi \vec{n}(\varphi) dS$$

$$(2) \text{特に} \int_V (\varphi \nabla^2 \varphi + |\nabla \varphi|^2) dv = \int_{\partial V} \varphi \vec{n}(\varphi) dS$$

$$(3) \int_V (\psi \nabla^2 \varphi - \varphi \nabla^2 \psi) dv = \int_{\partial V} (\psi \vec{n}(\varphi) - \varphi \vec{n}(\psi)) dS$$

証明 (1) まず $\operatorname{div}(\psi \nabla \varphi) = \psi \operatorname{div}(\nabla \varphi) + (\nabla \psi) \cdot (\nabla \varphi) = \psi \nabla^2 \varphi + (\nabla \psi) \cdot (\nabla \varphi)$.

$$\begin{aligned} [\text{左辺}] &= \int_V \operatorname{div}(\psi \nabla \varphi) dv = \int_{\partial V} \psi \nabla \varphi d\mathbf{S} \\ &= \int_{\partial V} \psi (\nabla \varphi) \cdot \vec{n} dS = \int_{\partial V} \psi \vec{n}(\varphi) dS \end{aligned}$$

2つめの等式は発散定理. 3つめで“ベクトル面積素と面積素の関係” $d\mathbf{S} = \vec{n} dS$ を利用し, 最後に“スカラー場の勾配と方向微分の関係” $(\nabla \varphi) \cdot \vec{n} = \vec{n}(\varphi)$ を利用.

(2) (1) で $\psi = \varphi$ の場合. (3) (1) で ψ と φ を交換して差をとる. □

応用 発想「有界閉領域 V の調和関数に関して, 内部のことが境界 ∂V で決まる」

(1) V で定義された調和関数 u が, 境界 ∂V 上の任意の点で法方向微分が 0 ならば u は定数関数.

$$\nabla^2 u = 0, \vec{n}(u) = 0 \Rightarrow u \equiv c \quad (\text{定数関数})$$

(1') V で定義された関数 ρ と境界 ∂V での関数 f が与えられているとき, V での関数 u に関する次の方程式「ポアソン方程式」の解は一意的.

$$\nabla^2 u = \rho, \quad u|_{\partial V} = f$$

(2) X を動点とする.

準備: 点 $P(p_1, p_2, p_3)$ とし, $r_P = \overline{PX} = \sqrt{(x_1 - p_1)^2 + (x_2 - p_2)^2 + (x_3 - p_3)^2}$ とする.

$\frac{1}{r_P}$ は点 P 以外で定義された調和関数になる: $\nabla^2 \frac{1}{r_P} = 0$.

点 P が V の内部にあり, φ が V で調和関数のとき,

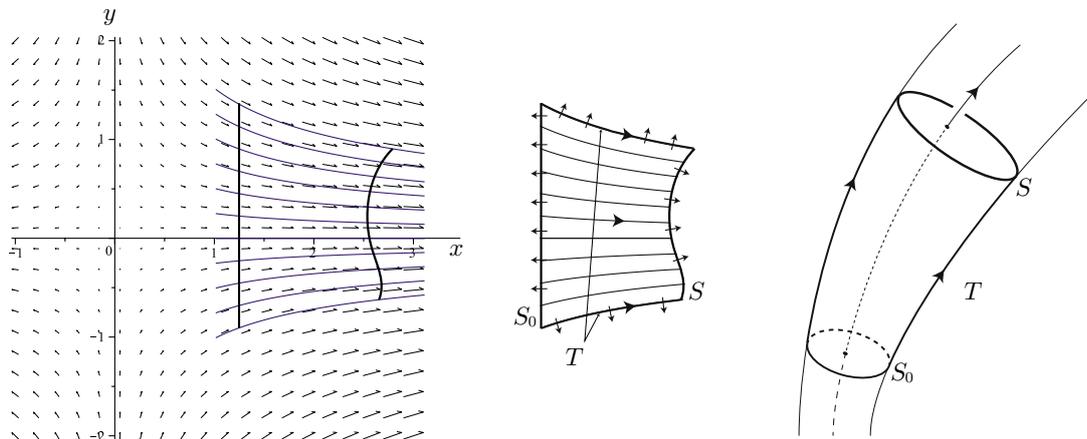
$$4\pi \varphi(p) = \int_{\partial V} \left(\frac{1}{r_p} \vec{n}(\varphi) - \varphi \vec{n} \left(\frac{1}{r_p} \right) \right) dS$$

— V の内部の点 p での値 $\varphi(p)$ が, V の境界の状況から定まる.

ベクトル場の流線のなす管状の領域でのベクトル解析 (by 山田)

ベクトル場 \vec{A} の積分曲線 (または流線) を考える.

定義 曲面 S_0 を流線が接しないようにとり, S_0 の各点を通る積分曲線の束がなす管状の空間図形を (\vec{A} の) 流管 という. 流管内のどの流線とも 1 点で交わる曲面を 流管の断面 という.



図：ベクトル場の流管 (左：1つ次元を下げたイメージ図, 右：例)

定理 [流管定理] $\operatorname{div} \vec{A} = 0$ ならば, 流管の任意の断面 S に対して

$$\int_S \vec{A} \cdot d\mathbf{S} \text{ は一定の値 } \int_{S_0} \vec{A} \cdot d\mathbf{S} \text{ に等しい.}$$

ただし, S は S_0 と同じ向きで扱う.

証明 流管の内部で S と S_0 に挟まれた閉領域を V とする. V の境界 ∂V は, 2つの断面 S_0 と S と “筒の部分” T から成る: $\partial V = S_0 \cup S \cup T$. 境界としての向きは次の通りとなる.

- S の向き は流線の向き と同じ.
- S_0 の向き は流線の向き と **逆** (流線は V に入る).
- T の向き は, V から出て行く法ベクトルで定める.

$$\begin{aligned} 0 &= \int_V \operatorname{div} \vec{A} \, dv = \int_{\partial V} \vec{A} \cdot d\mathbf{S} \quad (\text{発散定理}) \\ &= - \int_{S_0} \vec{A} \cdot d\mathbf{S} + \int_S \vec{A} \cdot d\mathbf{S} + \int_T \vec{A} \cdot d\mathbf{S} \end{aligned}$$

この第3項について, 筒部分 T は \vec{A} の流線の束なので, \vec{A} は T の各点で T に接する. よって, T の単位法ベクトルを \vec{n}_T とすると $\vec{A} \cdot \vec{n}_T = 0$. そのため

$$\int_T \vec{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_T \vec{A} \cdot \vec{n}_T \, dS = 0.$$

□

ベクトル場 \vec{A} に対して $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$ の流管を (\vec{A} の) 渦管 という.

定理 [渦管定理] 渦管を一周する任意の閉曲線 C に対して

$$\Gamma = \int_C \vec{A} \cdot d\mathbf{r} \quad \text{は一定の値} \int_S \vec{B} \cdot d\mathbf{S} \text{ に等しい.}$$

ここで, S は C に囲まれた \vec{B} の流管としての 任意の断面.

証明 まず $\text{div } \vec{B} = \text{div}(\text{rot } \vec{A}) = 0$.

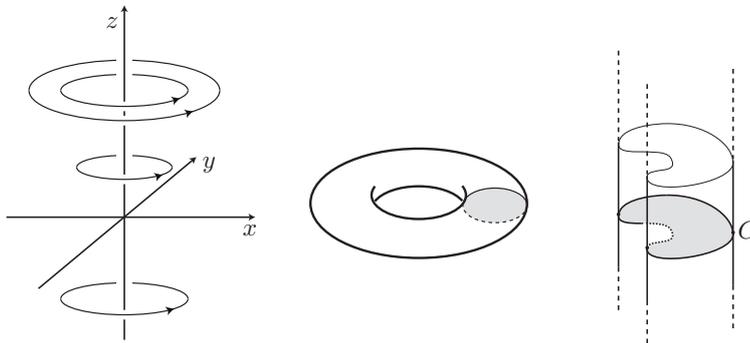
$$\Gamma = \int_C \vec{A} \cdot d\mathbf{r} = \int_S \text{rot } \vec{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_S \vec{B} \cdot d\mathbf{S}$$

2つめの等式はストークスの定理. 流管定理により, 値は S に依らない. □

例: $\vec{R} = \begin{bmatrix} -y \\ x \\ 0 \end{bmatrix}$, $\text{rot } \vec{R} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ (定ベクトル場 “常に上を指す”)

\vec{R} の流線は z -軸を軸とする同心円で, \vec{R} の流管は, z -軸を軸とした回転体 (例: 左図, 中図)

\vec{R} の渦管 ($\text{rot } \vec{R}$ の流管) は, z -軸方向に伸びた 柱 (右下図)



xy -平面内の閉曲線 $C: (c_1(t), c_2(t))$ ($0 \leq t \leq T$) ただし $(c_1(T), c_2(T)) = (c_1(0), c_2(0))$ に対して, C の柱とは $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in C\}$ のこと. この場合, 渦管を 1 周する閉曲線 \bar{C} は

$$\bar{C}: \mathbf{r}(t) = (c_1(t), c_2(t), z(t)) \quad (0 \leq t \leq T) \quad \text{ただし} \quad z(T) = z(0)$$

と表せる. この例では $\vec{R}_{\text{at } \mathbf{r}(t)} = \begin{bmatrix} -c_2(t) \\ c_1(t) \\ 0 \end{bmatrix}$, $d\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} \frac{dc_1}{dt}(t) \\ \frac{dc_2}{dt}(t) \\ \frac{dz}{dt}(t) \end{bmatrix} dt$ なので,

xy -平面内で C が囲む領域を D とすれば

$$\begin{aligned} \Gamma &= \int_{\bar{C}} \vec{R} \cdot d\mathbf{r} = \int_0^T \left(-c_2(t) \frac{dc_1}{dt}(t) + c_1(t) \frac{dc_2}{dt}(t) \right) dt \\ &= \int_C -y dx + x dy = \int_D 2 dx dy = 2[D \text{ の面積}] \end{aligned}$$

4つめの等式で グリーンの定理 を利用した.